

KO-AA1A1

Achskonfiguration X1

Motor

1FT6082-8AK7x-xxxx

| Meßsystemdaten | Meßsystem 1 | Meßsystem 2 |
|---|-------------|-------------|
| Inkrementalgeber rotatorisch (Rod-Geber) | ✓ | |
| Inkrementalgeber linear (Maßstab abstandscodiert) | | |
| Absolutwertgeber rotatorisch (Motorgeber) | | |
| Absolutwertgeber linear (Maßstab) | | ✓ |

(✓ vorhandenes Meßsystem)

| Referenz und Geometriedaten | Einheit | Wert | | |
|--|-------------------|----------|--|--|
| Programmierbarer Bereich plus | [mm] | 1120.000 | | |
| Programmierbarer Bereich minus | [mm] | -13.000 | | |
| 1. Softwareendschalter plus | [mm] | 1122.000 | | |
| 1. Softwareendschalter minus | [mm] | -15.000 | | |
| 2. Softwareendschalter plus | [mm] | | | |
| 2. Softwareendschalter minus | [mm] | | | |
| Referenzpunktwert | [mm] | • | | |
| Achsreihenfolge beim Referieren | | • | | |
| Steigung der Kugelrollspindel | [mm] | 20 | | |
| Durchmesser der Kugelrollspindel (Lastspindel) | [mm] | 40 | | |
| Übersetzungsverhältnis Zähler | <u>Motorumdr.</u> | 2 | | |
| Übersetzungsverhältnis Nenner | Lastumdr. | 1 | | |

(• bei Absolutmeßsystemen nicht erforderlich)

| Geschwindigkeiten | Einheit | Wert | | |
|--------------------------------------|----------|-------|--|--|
| max. Achsgeschwindigkeit (bei G0) | [mm/min] | 60000 | | |
| max. Motornutzdrehzahl (bei G0) | [U/min] | 6000 | | |
| Geschwindigkeit in JOG | [mm/min] | 1000 | | |
| Eilgang in JOG | [mm/min] | 1800 | | |
| Referenzpunktanfahrsgeschwindigkeit | [mm/min] | • | | |
| Referenzpunktabschaltgeschwindigkeit | [mm/min] | • | | |
| Schrittmaßgeschwindigkeit | [mm/min] | 500 | | |

(• bei Absolutmeßsystemen nicht erforderlich)

Daten für Safety-Integrated (SI)

| Sichere Geschwindigkeit(SG) | Einheit | SG1 | SG2 | SG3 | SG4 |
|------------------------------------|----------------|------------|------------|------------|------------|
| Grenzwerte für SG | [mm/min] | 2000 | | | |
| Sichere Endlage(SE) | Einheit | SE1 | SE2 | | |
| Oberer Grenzwert für SE | [mm] | 1122.500 | | | |
| Unterer Grenzwert für SE | [mm] | -15.500 | | | |
| Sicherer Betriebshalt(SBH) | Einheit | SBH | | | |
| Stillstandstoleranz | [mm] | 1 | | | |

KO-AA2A1

Achskonfiguration Z1

Motor

1FT6084-xAF7x-xxxx

| Meßsystemdaten | Meßsystem 1 | Meßsystem 2 |
|---|-------------|-------------|
| Inkrementalgeber rotatorisch (Rod-Geber) | | |
| Inkrementalgeber linear (Maßstab abstandscodiert) | | |
| Absolutwertgeber rotatorisch (Motorgeber) | ✓ | |
| Absolutwertgeber linear (Maßstab) | | ✓ |

(✓ vorhandenes Meßsystem)

| Referenz und Geometriedaten | Einheit | Wert | | |
|--|------------|---------|--|--|
| Programmierbarer Bereich plus | [mm] | 462.000 | | |
| Programmierbarer Bereich minus | [mm] | 182.000 | | |
| 1. Softwareendschalter plus | [mm] | 464.000 | | |
| 1. Softwareendschalter minus | [mm] | 180.000 | | |
| 2. Softwareendschalter plus | [mm] | | | |
| 2. Softwareendschalter minus | [mm] | | | |
| Referenzpunktwert | [mm] | • | | |
| Achsreihenfolge beim Referieren | | • | | |
| Steigung der Kugelrollspindel | [mm] | 10 | | |
| Durchmesser der Kugelrollspindel (Lastspindel) | [mm] | 40 | | |
| Übersetzungsverhältnis Zähler | Motorumdr. | 1 | | |
| Übersetzungsverhältnis Nenner | Lastumdr. | 1 | | |

(• bei Absolutmeßsystemen nicht erforderlich)

| Geschwindigkeiten | Einheit | Wert | | |
|--------------------------------------|----------|-------|--|--|
| max. Achsgeschwindigkeit (bei G0) | [mm/min] | 30000 | | |
| max. Motornutzdrehzahl (bei G0) | [U/min] | 3000 | | |
| Geschwindigkeit in JOG | [mm/min] | 1000 | | |
| Eilgang in JOG | [mm/min] | 1800 | | |
| Referenzpunktanfahrgeschwindigkeit | [mm/min] | • | | |
| Referenzpunktabschaltgeschwindigkeit | [mm/min] | • | | |
| Schrittmaßgeschwindigkeit | [mm/min] | 500 | | |

(• bei Absolutmeßsystemen nicht erforderlich)

Daten für Safety-Integrated (SI)

| Sichere Geschwindigkeit(SG) | Einheit | SG1 | SG2 | SG3 | SG4 |
|------------------------------------|----------------|------------|------------|------------|------------|
| Grenzwerte für SG | [mm/min] | 2000 | | | |
| Sichere Endlage(SE) | Einheit | SE1 | SE2 | | |
| Oberer Grenzwert für SE | [mm] | 464.500 | | | |
| Unterer Grenzwert für SE | [mm] | 179.500 | | | |
| Sicherer Betriebshalt(SBH) | Einheit | SBH | | | |
| Stillstandstoleranz | [mm] | 1 | | | |

KO-SA3A1

Spindelkonfiguration C1

Motor 1PH2117-6WF41

| Meßsystemdaten | Meßsystem 1 | Geberstrichzahl |
|---|-------------|-----------------|
| Inkrementalgeber rotatorisch (Rod-Geber) | ✓ | 256 |
| Inkrementalgeber linear (Maßstab abstandscodiert) | | |
| Absolutwertgeber rotatorisch (Motorgeber) | | |
| Absolutwertgeber linear (Maßstab) | | |

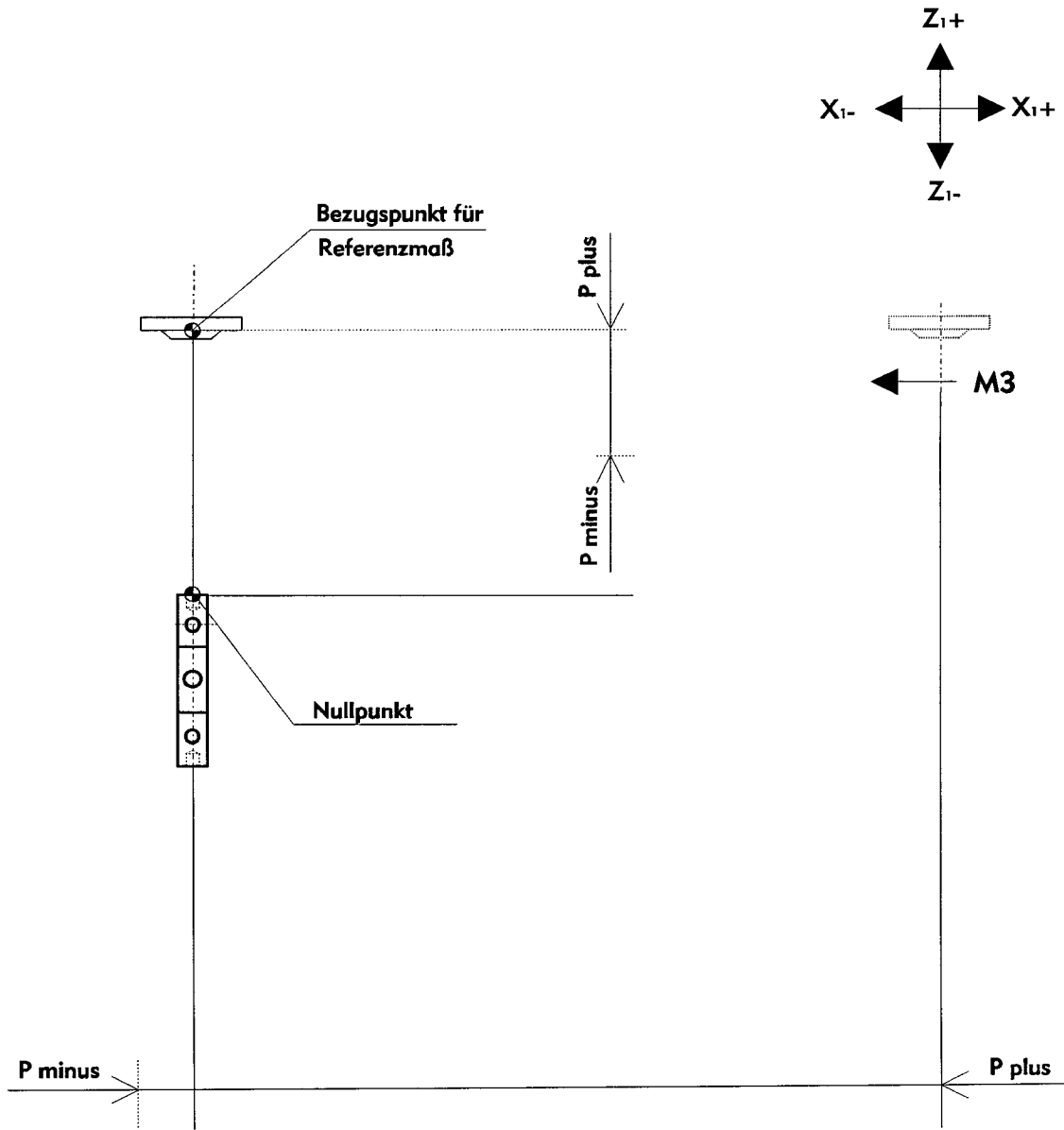
(✓ vorhandenes Meßsystem)

| Regelungsdaten | Einheit | Wert | | |
|-------------------------------|-------------------|------|--|--|
| Übersetzungsverhältnis Zähler | <u>Motorumdr.</u> | 1 | | |
| Übersetzungsverhältnis Nenner | <u>Lastumdr.</u> | 1 | | |
| 1. Kraft Grenzwert | % | 127 | | |
| 1. Leistungsgrenzwert | % | 127 | | |
| Stromgrenzwert | % | 127 | | |

| Geschwindigkeiten | Einheit | Wert | | |
|-----------------------------------|---------|------|--|--|
| Minimaldrehzahl der Getriebestufe | [U/min] | 30 | | |
| Maximaldrehzahl der Spindel | [U/min] | 3000 | | |
| Maximaldrehzahl der Getriebestufe | [U/min] | 3000 | | |
| maximale Motornutzdrehzahl | [U/min] | 3000 | | |
| Nenn-drehzahl | [U/min] | 1500 | | |

GE-M_A0

Geometrie Maschine



P = Programmierbarer Bereich

77A-L